

# ALLURIS

innovative Messinstrumente  
für physikalische Größen

## Alluris GmbH & Co. KG

Basler Straße 65  
DE 79100 Freiburg  
Germany

akkreditiert durch die / accredited by the

### Deutsche Akkreditierungsstelle GmbH

als Kalibrierlaboratorium im / as calibration laboratory in the

### Deutschen Kalibrierdienst



Deutsche  
Akkreditierungsstelle  
D-K-20121-01-00

K.10642
D-K-20121-01-00
2017-04

### Kalibrierschein

**1704-K.10642**

### Calibration Certificate

### Kalibrierzeichen

(Calibration mark)

Gegenstand:

(Object)

**Handkraftmessgerät**

Hersteller:

(Manufacturer)

**Ametek Europe GmbH**

Typ:

(Type)

**Chatillon DFX2-200lbf**

Fabrikat-/Serien-Nr.:

(Serial no.)

**W05908**

Auftraggeber:

(Customer)

**Deutschland GmbH**

**Rheinstraße 40**

**DE 12345 Musterstadt**

Prüfmittelnummer:

(Inventory no.)

**91153180**

Auftragsnummer:

(Order no.)

**4500589785**

Seitenzahl:

(Number of pages of the certificate)

**10**

Kalibrierdatum:

(Date of Calibration)

**25.04.2017**

Dieser Kalibrierschein dokumentiert die Rückführung auf nationale Normale zur Darstellung der Einheiten in Übereinstimmung mit dem Internationalen Einheitensystem (SI).

Die DAkkS ist Unterzeichner der multilateralen Übereinkommen der European co-operation for Accreditation (EA) und der International Laboratory Accreditation Cooperation (ILAC) zur gegenseitigen Anerkennung der Kalibrierscheine.

Für die Einhaltung einer angemessenen Frist zur Wiederholung der Kalibrierung ist der Benutzer verantwortlich.

*This calibration certificate documents the traceability to national standards, which realize the units of measurement according to the International System of Units (SI).*

*The DAkkS is signatory to the multilateral agreements of the European co-operation for Accreditation (EA) and of the International Laboratory Accreditation Cooperation (ILAC) for mutual recognition of calibration certificates.*

*The user is obliged to have the object recalibrated at appropriate intervals.*

Dieser Kalibrierschein darf nur vollständig und unverändert weiterverbreitet werden. Auszüge oder Änderungen bedürfen der Genehmigung sowohl der Deutschen Akkreditierungsstelle GmbH als auch des ausstellenden Kalibrierlaboratoriums. Kalibrierscheine ohne Unterschrift haben keine Gültigkeit.

This calibration certificate may not be reproduced other than in full except with the permission of both the Deutsche Akkreditierungsstelle GmbH and the issuing laboratory. Calibration certificates without signature are not valid.

Datum

Date

25.04.2017

Leiter des Kalibrierlaboratoriums

Head of the calibration laboratory

Bearbeiter

Person in charge

Dipl.-Ing. (BA) A. Fischer

L. Motyl

## 1 Kalibrierverfahren (*Calibration method*)

Das Gerät wurde nach den Vorschriften der DKD-R 3-3 (2010) Ablauf B kalibriert mit der Anzeigeabweichung als Ergebnisgröße sowie der Mittelung über zu- und abnehmende Kräfte. Angegeben ist die erweiterte Messunsicherheit, die sich aus der Standardmessunsicherheit durch Multiplikation mit dem Erweiterungsfaktor  $k=2$  ergibt. Sie wurde gemäß DAkkS-DKD-3 ermittelt. Der Wert der Messgröße liegt mit einer Wahrscheinlichkeit von 95 % im zugeordneten Werteintervall.

*The instrument was calibrated according directive DKD-R 3-3 (2010) method B with the error of display value as the result and averaging the increasing and decreasing forces. Stated is the expanded uncertainty. The expanded uncertainty assigned to the measurement results is obtained by multiplying the standard uncertainty by the coverage factor k=2. It has been determined in accordance with DAkkS-DKD-3. The value of the measurand lies within the assigned range of values with a probability of 95 %.*

## 2 Kalibiergegenstand und Zusatzgeräte (*Calibration object and accessories*)

2.1 Gegenstand: (Object)	Handkraftmessgerät
Hersteller: (Manufacturer)	Ametek Europe GmbH
Typ: (Type)	Chatillon DFX2-200lbf
Seriennummer: (Serial no.)	W05908
Prüfmittelnummer: (Inventory no.)	91153180
Nennkraft $F_N$ [N]: (Nominal Force)	1000
Auflösung [N]: (Resolution)	1
Zul. Anzeigeabweichung [%] v. $F_N$ : (Allowed display error)	0,30      ( $\pm 1$ digit)
Zul. Anzeigeabweichung [N]: (Allowed display error)	4,0
Zul. Messabweichung [%] v. $F_N$ : (Allowed absolute error of measurement)	0,30      lt. Hersteller gemäß DIN 1319-1 <i>(declared by manufacturer accord. to DIN 1319-1)</i>

### 2.2 Einbauteile (Attachments):

### 2.3 Messkabel (Measuring cable):

### 2.4 Zusätzliche Geräte (Additional devices):

### 3 Umweltbedingungen (*Ambient conditions*)

Bezugstemperatur im Kalibrierlaboratorium ( $21^{\circ}\text{C} \pm 2^{\circ}\text{C}$ ) während der Messung auf 1K stabil. Der Kalibiergegenstand wurde vor der Kalibrierung mindestens 1 Tag zur Akklimatisierung im Messraum aufbewahrt.

*The ambient temperature of the calibration laboratory ( $21^{\circ}\text{C} \pm 2^{\circ}\text{C}$ ) is stabilized within a range of 1K. The calibration object is stored for minimum 1 day before calibration for acclimatisation in the laboratory.*

<b>Belastung (Load)</b>		<b>bei Beginn (at start)</b>	<b>bei Ende (at end)</b>
Zug (Pull)	Temperatur (Temperature) [ $^{\circ}\text{C}$ ] ( $\pm 0,3$ )	21,4	21,7
	Luftfeuchtigkeit (Humidity) [%rH] ( $\pm 2$ )	38,8	39,1
	Luftdruck (Air pressure) [hPa] ( $\pm 0,5$ )	977,0	977,0
Druck (Push)	Temperatur (Temperature) [ $^{\circ}\text{C}$ ] ( $\pm 0,3$ )	22,0	21,1
	Luftfeuchtigkeit (Humidity) [%rH] ( $\pm 2$ )	40,1	38,7
	Luftdruck (Air pressure) [hPa] ( $\pm 0,5$ )	977,0	977,0

### 4 Messbedingungen (*Measuring conditions*)

#### 4.1 Kraftaufnehmer (*Force sensor*)

Einbaulage (*Mounting position*): vertikal, lotrecht (*vertical, perpendicular*)

Einbaustellungen (*Mounting angle*):  $0^{\circ}$

Vorbelastungen (*Preloadings*): 3

Haltezeiten (*Duration of test force*): 30 s

#### 4.2 Beanstandungen (*Faults*)

#### 4.3 Bemerkungen (*Remarks*)

## 5 Messergebnisse (*Measuring results*)

Verwendete Formelzeichen (*Used formular symbols*):

$\Delta X$	Zulässige Anzeigeabweichung lt. Hersteller ( <i>Allowed display error according to manufacturer</i> )
$\overline{X}_{wr}$	Mittelwert aus zunehmenden Kräften ( <i>Mean value of increasing force increments</i> )
$\overline{X}'_{wr}$	Mittelwert aus abnehmenden Kräften ( <i>Mean value of decreasing force increments</i> )
$X_{wr}^*$	Mittelwert aus allen Belastungen ( <i>Mean value of all load force increments</i> )
$X_a$	Ausgeglichener Mittelwert der Interpolation ( <i>Balanced mean value of interpolation</i> )
$b_t'$	Relative Wiederholpräzision bei Maximalkraft ( <i>Relative repeatability at maximum force</i> )
$b'$	Relative Wiederholpräzision in gleicher Einbaustellung ( <i>Relative repeatability with identical mounting position</i> )
$v$	Relative Umkehrspanne ( <i>Hysteresis error</i> )
$f_c$	Relative Interpolationsabweichung ( <i>Relative interpolation error</i> )
$f_0$	Relative Nullpunktabweichung ( <i>Relative zero point error</i> )
$u_{zer}$	Standardmessunsicherheit des Nullpunktes ( <i>Uncertainty of measurement at zero point</i> )
$u_{ind}$	Standardmessunsicherheit der Anzeige bei der Belastungsstufe ( <i>Uncertainty of measurement displayed at load force increment</i> )
$u_{ind,0}$	Standardmessunsicherheit der Anzeige vor der Belastungsstufe ( <i>Uncertainty of measurement displayed before load is applied</i> )
$u_{cmc}$	Standardmessunsicherheit durch K-BNME eingestellter Kraftwert ( <i>Uncertainty of measurement of set force value at reference measuring equipment</i> )
$u_t$	Standardmessunsicherheit des Kalibrierendwertes ( <i>Uncertainty of measurement of ultimate calibration value</i> )
$u_{rep}$	Standardmessunsicherheit der Wiederholpräzision ( <i>Uncertainty of measurement of repeatability</i> )
$u_{rot}$	Standardmessunsicherheit der Vergleichspräzision ( <i>Uncertainty of measurement of rotation</i> )
$u_{rev}$	Standardmessunsicherheit der Umkehrspanne ( <i>Uncertainty of measurement of hysteresis error</i> )
$u$	Gesamte Standardmessunsicherheit ( <i>Total uncertainty of measurement</i> )
$U$	Erweiterte gesamte Messunsicherheit ( <i>Expanded total uncertainty of measurement</i> )
$u'$	Nicht korrigierbare systematische Abweichung ( <i>non correctable systemic error</i> )
$U'$	Unsicherheitsintervall ( <i>Interval of uncertainty</i> )
$W$	Relative erweiterte Messunsicherheit ( <i>Relative expanded uncertainty of measurement</i> )
$W'$	Releatives erweitertes Messunsicherheitsintervall ( <i>Relative expanded interval of uncertainty</i> )

## 5.1 Ergebnisse in Zugrichtung (Results tension force)

### 5.1.1 Kennwerte der Vorbelastung (Values of preloading)

Nullanzeige $i_0$ [N]:	0
(Indication at zero load):	
Anzeige bei Höchstkraft $X_p$ [N]:	998
(Indication at max force):	
Restanzeige $i_f$ [N] nach Vorbelastung:	0
(Indication after preloading):	
Relative Nullpunktabweichung $f_0$ [%]:	0,000
(Relative zero point error):	

### 5.1.2 Aufgenommene Kraftmesswerte (Captured force values)

Kraft (Force) $F_i$ [N]	Anzeigewerte (Displayed values)				Zul. Abweichung (Allowed error) $\pm \Delta X$ [N]	Bewertung (Confirmation)
	$X1$ [N]	$X2'$ [N]	$X3$ [N]	$X4'$ [N]		
0	0	0	0	0	4,0	pass
200	199	199	199	199	4,0	pass
400	399	398	399	398	4,0	pass
600	599	598	599	598	4,0	pass
800	798	798	798	798	4,0	pass
1000	998	998	998	998	4,0	pass

### 5.1.3 Berechnete Kenngrößen (Calculated characteristics)

Kraft (Force) $F_i$ [N]	Mittelwerte (Mean values)					$b_t'$ [%]	$b'$ [%]	$v$ [%]	$f_c$ [%]
	$\bar{X}_{wr}$ [N]	$\bar{X}'_{wr}$ [N]	$\bar{X}^*_{wr}$ [N]	$X_a$ [N]					
0	0	0	0	0		-	-	-	-
200	199	199	199	200	0,000	0,000	0,000	-0,260	
400	399	398	399	399	0,000	0,000	0,251	-0,134	
600	599	598	599	599	0,000	0,000	0,167	-0,009	
800	798	798	798	798	0,000	0,000	0,000	-0,009	
1000	998	998	998	998	0,000	0,000	0,000	0,041	

Interpolationsgleichung von  $X_a$  (*equation of interpolation of  $X_a$* ):

$$X_a = 0,997591 * F$$

### 5.1.4 Messunsicherheiten (*Uncertainties of measurement*)

Die Messunsicherheit einer Kraftstufe ergibt sich zu  
*(The uncertainty of measurement for each force increment is calculated as)*

$$U'(\Delta F) = u' + k * u = u' + U$$

$$W'(\Delta F) = u' / F_i + W$$

Kraft (Force) $F_i$ [N]	$u_{ind}$ [N]	$u_{cmc}$ [N]	$u_t$ [N]	$u_{zer}$ [N]	$u_{rep}$ [N]	$u_{rot}$ [N]	$u_{rev}$ [N] )*	$u_c$ [N] )*
200	0,2887	0,0200	0,0000	0,0000	0,0000	0,0870	0,0000	-0,5194
400	0,2887	0,0400	0,0000	0,0000	0,0000	0,1740	0,2894	-0,5377
600	0,2887	0,0600	0,0000	0,0000	0,0000	0,2610	0,2892	-0,0547
800	0,2887	0,0800	0,0000	0,0000	0,0000	0,3480	0,0000	-0,0729
1000	0,2887	0,1000	0,0000	0,0000	0,0000	0,4350	0,0000	0,4101

)\* systematische Abweichung (*systematic component*)

Kraft (Force) $F_i$ [N]	$u'$ [N]	$u$ [N]	$U$ [N]	$W$ [%]	$W'$ [%]
200	0,5194	0,4179	0,8358	0,418	<b>0,678</b>
400	0,6106	0,4456	0,8912	0,223	<b>0,375</b>
600	0,2943	0,4882	0,9765	0,163	<b>0,212</b>
800	0,0729	0,5424	1,0848	0,136	<b>0,145</b>
1000	0,4101	0,6049	1,2098	0,121	<b>0,162</b>

## 5.2 Ergebnisse in Druckrichtung (*Results compression force*)

### 5.2.1 Kennwerte der Vorbelastung (*Values of preloading*)

Nullanzeige  $i_0$  [N]: 0

(*Indication at zero load*):

Anzeige bei Höchstkraft  $X_p$  [N]: 1003

(*Indication at max force*):

Restanzeige  $i_f$  [N] nach Vorbelastung: 0

(*Indication after preloading*):

Relative Nullpunktabweichung  $f_0$  [%]: 0,000

(*Relative zero point error*):

5.2.2 Aufgenommene Kraftmesswerte (*Captured force values*)

Kraft (Force)	Anzeigewerte (Displayed values)				Zul. Abweichung (Allowed error)	Bewertung (Confirmation)
	$0^\circ$					
$F_i$ [N]	$X_1$ [N]	$X_2'$ [N]	$X_3$ [N]	$X_4'$ [N]	$\pm \Delta X$ [N]	
<b>0</b>	0	0	0	0	4,0	pass
<b>200</b>	199	200	200	200	4,0	pass
<b>400</b>	401	401	401	401	4,0	pass
<b>600</b>	601	601	601	600	4,0	pass
<b>800</b>	801	801	802	801	4,0	pass
<b>1000</b>	1002	1002	1002	1002	4,0	pass

5.2.3 Berechnete Kenngrößen (*Calculated characteristics*)

Kraft (Force)	Mittelwerte (Mean values)				$b_t'$ [%]	$b'$ [%]	$v$ [%]	$f_c$ [%]
	$\bar{X}_{wr}$ [N]	$\bar{X}'_{wr}$ [N]	$\bar{X}^{*}_{wr}$ [N]	$X_a$ [N]				
<b>0</b>	0	0	0	0	-	-	-	-
<b>200</b>	200	200	200	200	-0,100	0,501	0,251	-0,297
<b>400</b>	401	401	401	401	-0,100	0,000	0,000	0,077
<b>600</b>	601	601	601	601	-0,100	0,000	0,083	-0,048
<b>800</b>	802	801	801	801	-0,100	0,125	0,062	-0,016
<b>1000</b>	1002	1002	1002	1002	-0,100	0,000	0,000	0,027

Interpolationsgleichung von  $X_a$  (*equation of interpolation of  $X_a$* ):

$$X_a = 1,001727 * F$$

## 5.2.4 Messunsicherheiten (*Uncertainties of measurement*)

Die Messunsicherheit einer Kraftstufe ergibt sich zu

(*The uncertainty of measurement for each force increment is calculated as:*)

$$U'(\Delta F) = u' + k * u = u' + U$$

$$W'(\Delta F) = u' / F_i + W$$

Kraft (Force) $F_i$ [N]	$u_{ind}$ [N]	$u_{cmc}$ [N]	$u_t$ [N]	$u_{zer}$ [N]	$u_{rep}$ [N]	$u_{rot}$ [N]	$u_{rev}$ [N] )*	$u_c$ [N] )*
<b>200</b>	0,2887	0,0200	-0,0576	0,0000	0,2894	0,0870	0,1451	-0,5944
<b>400</b>	0,2887	0,0400	-0,1151	0,0000	0,0000	0,1740	0,0000	0,3086
<b>600</b>	0,2887	0,0600	-0,1727	0,0000	0,0000	0,2610	0,1441	-0,2859
<b>800</b>	0,2887	0,0800	-0,2302	0,0000	0,2881	0,3480	0,1440	-0,1316
<b>1000</b>	0,2887	0,1000	-0,2878	0,0000	0,0000	0,4350	0,0000	0,2723

)\* systematische Abweichung (*systematic component*)

Kraft (Force) $F_i$ [N]	$u'$ [N]	$u$ [N]	$U$ [N]	$W$ [%]	$W'$ [%]
<b>200</b>	0,6119	0,5116	1,0231	0,512	<b>0,818</b>
<b>400</b>	0,3086	0,4602	0,9204	0,230	<b>0,307</b>
<b>600</b>	0,3201	0,5179	1,0358	0,173	<b>0,226</b>
<b>800</b>	0,1951	0,6559	1,3118	0,164	<b>0,188</b>
<b>1000</b>	0,2723	0,6699	1,3397	0,134	<b>0,161</b>

K.10642
D-K- 20121-01-00
2017-04

## 6 Verwendete Mess- und Prüfeinrichtungen (*Test and measuring equipment used*)

Die verwendeten Mess-, und Prüfeinrichtungen sind auf die nationalen Normale der PTB (Physikalisch Technische Bundesanstalt) rückgeführt.

*The test and measuring equipment used to perform the calibration procedures are traceable to the national standards of PTB (Physikalisch Technische Bundesanstalt).*

### 6.1 Verwendete Prüfeinrichtung (*Test equipment used*)

Bezeichnung: 1 kN - Kalibriermaschine

Designation: 1 kN - Calibration machine

Beschreibung: Kraft-Normalmesseinrichtung mit 2 Massestapeln mit einer relativen erweiterten Messunsicherheit der Kraftskala im verwendeten Messbereich  $\leq 0,02\% (k=2)$ .

Description: Force-standard machine with 2 weight chains with a relative expanded measurement uncertainty of the force scale in the used measuring range  $\leq 0,02\% (k=2)$ .

### 6.2 Verwendete Messmittel (*Measuring equipment used*)

Gewichtssatz 0,2 N - 50 N

Weight set 0,2 N - 50 N

Gewichtssatz 10 N - 1000 N

Weight set 10 N - 1000 N

Klasse M1, Seriennummer 11129

Kalibrierschein 59886 (D-K-15192-01-00 2014-10)

Class M1, Serial No. 11129

Calibration certificate 59886 (D-K-15192-01-00 2014-10)

Klasse M1, Seriennummer 10581

Kalibrierschein 59880 (D-K-15192-01-00 2014-10)

Class M1, Serial No. 10581

Calibration certificate 59880 (D-K-15192-01-00 2014-10)

## 7 Konformitätsaussage (*Conformity*)

Messwerte liegen innerhalb der zulässigen Abweichung des Herstellers  
(unter Berücksichtigung der erweiterten Messunsicherheit)

*Measured values within the allowable error of manufacturer's specification  
(including the expanded total uncertainty)*



Keine Konformitätsaussage möglich (Messwerte liegen innerhalb, unter Berücksichtigung der erweiterten Messunsicherheit jedoch außerhalb der zulässigen Abweichung des Herstellers)

*Declaration of conformity not possible (measured values inside allowable error of manufacturer's specification but outside including expanded total uncertainty)*



Messwerte liegen außerhalb der zulässigen Abweichung des Herstellers  
*Measured values outside the allowable manufacturer's specification*

Die Konformitätsaussage erfolgt gemäß Kapitel 2 der DAkks-DKD-5.

*The conformity is declared in accordance to chapter 2 of DAkks-DKD-5.*

## 8 Bemerkungen (*Remarks*)

Die englische Fassung dieses Kalibrierscheines ist eine unverbindliche Übersetzung. Im Zweifelsfall gilt der deutsche Originaltext.

*The English version of the calibration certificate is not a binding translation. If any matter gives rise to controversy, the German original text is valid.*

Ein Kraftmessgerät sollte neu kalibriert werden, wenn es überlastet wurde oder sonstige unsachgemäße Handhabungen oder Veränderungen stattgefunden haben, die einen Einfluss auf die Messunsicherheit haben können. Ansonsten empfehlen wir eine Rekalibrierung nach 12 Monaten.

*A force gauge should be newly calibrated after overload, when repair was performed or any other improper manipulations or changes have occurred that might exert an effect on the measuring uncertainty. Otherwise, we recommend a recalibration after 12 month.*

## Ende des Kalibrierscheines

End of calibration certificate

Ver 2.15 04/2017 (REV10)